



PROJEKTOVANJE MIKROKONTROLERSKIH SISTEMA

O PREDMETU

Studijski programi za koje se organizuje :

-Master studije Automatika i industrijska elektrotehnika.

Uslovljenost drugim predmetima: Nema formalnih uslova. Podrazumijeva se poznavanje C/C++ jezika.

Ciljevi izučavanja predmeta: Cilj ovog predmeta je da studenti ovladaju znanjem i tehnikama, pomoću kojih će moći da uz pomoć računara (automatski) prikupljaju informacije iz spoljašnjeg svijeta i da upravljaju procesima van računara. Osim teoretskog dijela, značajna pažnja se poklanja praktičnom radu.

Metod nastave i savladanja gradiva: Predavanja, računске vježbe i vježbe u računarskoj učionici / laboratoriji. Učenje i samostalna izrada praktičnih zadataka. Konsultacije.

O PREDMETU

Sadržaj predmeta:

	Priprema i upis semestra
Pripremna sedmica	Uvod; Upoznavanje sa predmetom, ciljevima i načinom rada;
I sedmica	Senzori – Senzor pokreta;
II sedmica	Senzori – Senzor rastojanja;
III sedmica	Prenos podataka;
IV sedmica	433MHz RF Module;
V sedmica	WiFi;
VI sedmica	Primjene mikrokontrolerskog dizajna sa WiFi funkcionalnošću.
VII sedmica	Upravljanje mikrokontrolerskim dizajnom pomoću mobilnog telefona.
VIII sedmica	Bluetooth;
IX sedmica	Realizacija jednostavnog mikrokontrolerskog robota;
X sedmica	Upravljanje jednostavnim mikrokontrolerskim robotom;
XI sedmica	Upravljanje jednostavnim mikrokontrolerskim robotom;
XII sedmica	Modemi;
XIII sedmica	Primjene mikrokontrolerskog dizajna sa modemskom funkcionalnošću.
XIV sedmica	<i>Provjera znanja,</i>
XV sedmica	Izrada seminarskog rada;
XVI sedmica	Izrada seminarskog rada;
Završna sedmica	Ovjera semestra i upis ocjena
XVIII-XXI sedmica	Dopunska nastava i popravni ispitni rok

O PREDMETU

Literatura:

Osnovna i pomoćna literatura u elektronskom obliku na www.ucg.ac.me/etf

Praktični zadaci za laboratorijske vježbe na www.ucg.ac.me/etf

Oblici provjere znanja i ocjenjivanje:

- Bodovi na vježbama 30 poena.

- Provjera znanja 50 poena.

- Seminarski rad 20 poena.

Prelazna ocjena se dobija ako se kumulativno sakupi najmanje 50 poena.

SENZOR POKRETA



HC-SR501

HC-SR501 PIR SENSOR POKRETA

- Četo se može vidijeti
- Koristi se u za potrebe sigurnosti (alarmni sistemi), za automatsko aktiviranje sistema rasvjete, ...

Biće pokazano:

- Povezivanje na Arduino, i primjer skeča za rad sa senzorom.
- Kako se koristi kao zasebna komponenta
- Upotreba u jednostavnom alarmnom sistemu.



HC-SR501 PIR SENSOR POKRETA – OSNOVNI DJELOVI?

Sastoji se iz dva glavna dijela:

- **Piroelektrični senzorski element i**
- **Fresnel-ova sočiva.**

Piroelektrični senzorski element može detektovati infrared zračenje.

Svi objekti temperature iznad 0 Kelvin-a emituju toplotnu energiju u obliku infrared zračenja, uključujući ljudska tijela.



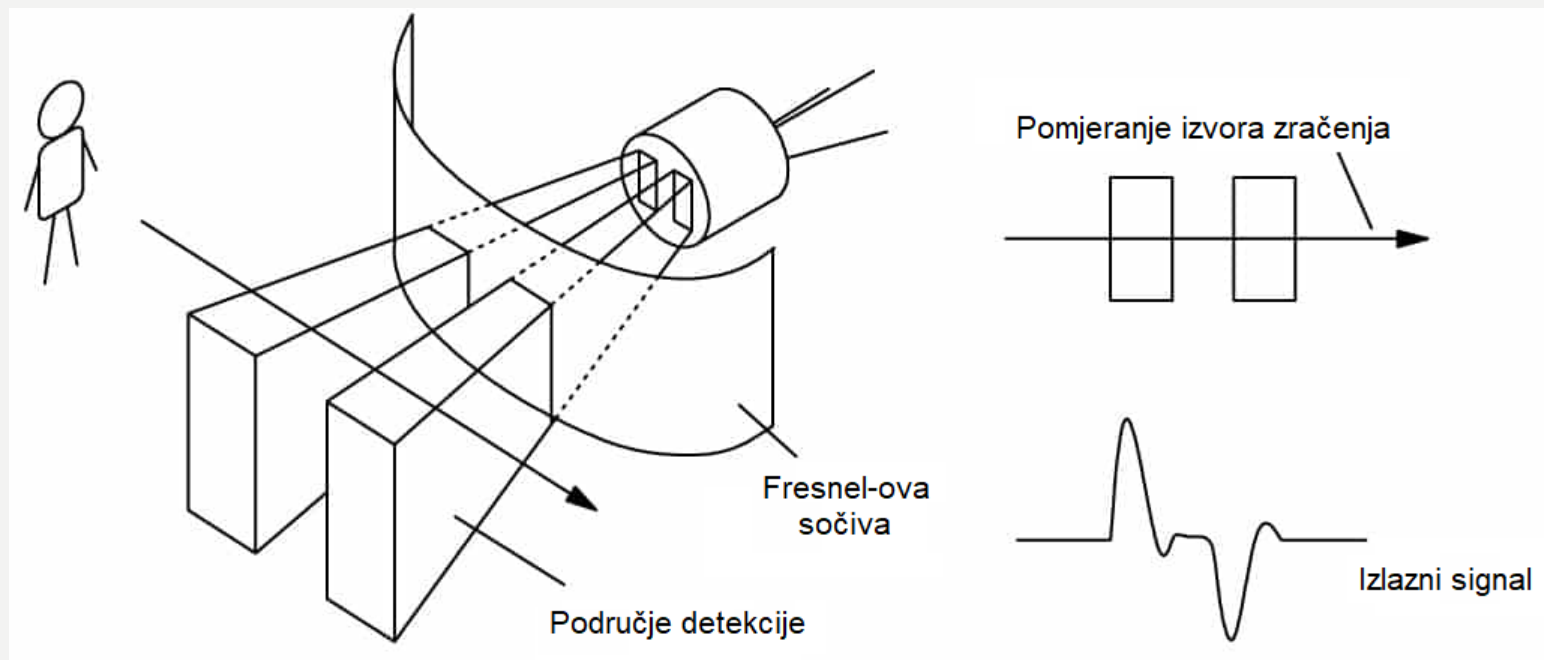
HC-SR501 PIR SENSOR POKRETA – KAKO RADI?

PIR sensor ima dva pravouglata slota, napravljena od materijala koji propušta infrared zračenje.

Iza njih se nalaze dvije odvojene infrared elektode, jedna koja proizvodi pozitivan signal na izlazu, a druga negativan.

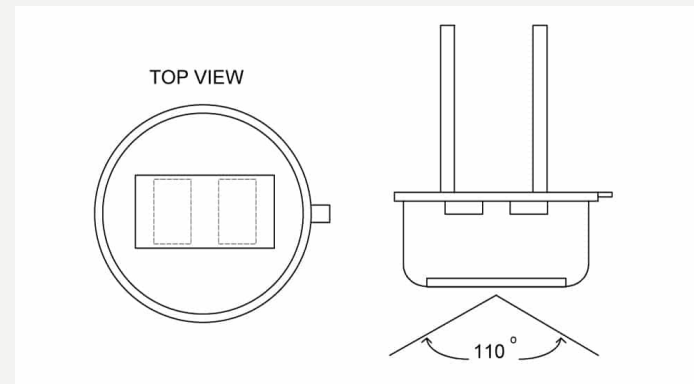
Razlog za to je u tome što se detektuje promjena u IR nivou zračenja, ne samo nivo zračenja.

Dvije elektrode su povezane tako da poništavaju jedna drugu. Ako jedna vidi više zračenja nego druga, izlaz će biti pozitivan, odnosno, negativan.

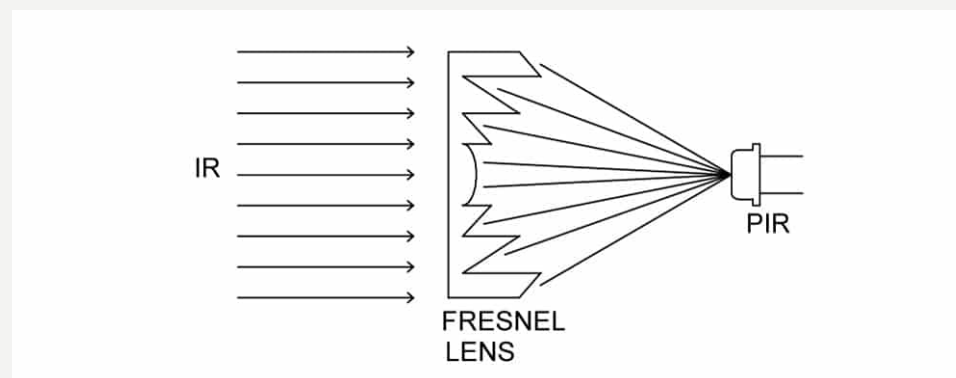


HC-SR501 PIR SENSOR POKRETA – KAKO RADI?

IC kolo za obradu signala na ploči senzora obrađuje izlazni signal i postavlja izlazni pin na visok ili nizak naponski nivo.



Bijela kupola ispred senzorskog elementa je Fresnel-ovo sočivo.
Sočivo fokusira infrared radijaciju na sensor..



HC-SR501 PIR SENSOR POKRETA – SASTAVNI DJELOVI SENZORA

BISS0001 Micro Power PIR Motion Detector IC je osnovni sastavni dio senzora.

Ovo integralno kolo je posebno razvijeno za obradu signala iz PIR senzora pokreta.

Ako bi se sklonilo Fresne-ovo sočivo, vidio bi se RE200B piroelektrični senzorski element.

Na ploči senzora nalazi se i naponski regulator. On omogućuje napajanje ploče senzora širokim opsegom DC napna (tipično se koristi 5V).

Specifikacije HC-SR501 senzora su date u tabeli:

Operating voltage	4.5 – 20 V
Quiescent current	50 µA
Level output	HIGH 3.3 V / LOW 0 V
Trigger	L single trigger / H repeating trigger
Delay time	3 – 300 s
Blocking time	2.5 s (default)
Trigger	L single trigger / H repeating trigger
Measuring range	3 – 7 m maximum
	2 mm
Measuring angle	< 110° cone angle
PCB dimensions	32.5 x 24 mm
Mounting holes	2 mm, 28.5 mm spacing
Fresnel lens dimensions	15 mm x 23 mm diameter
Operating temperature	-15 – 70 °C
Cost	Check price

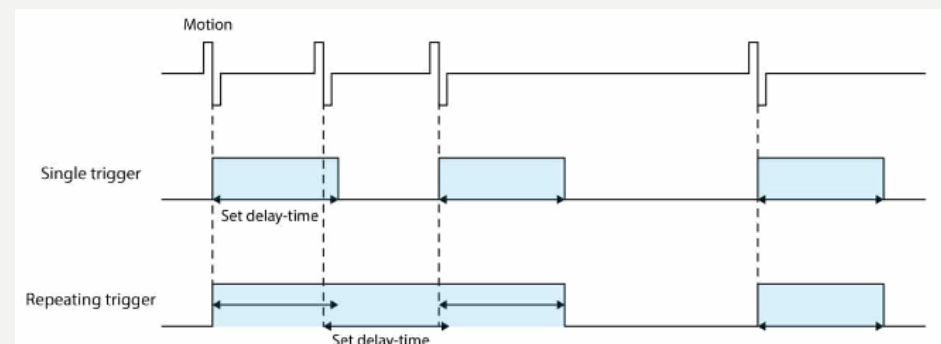
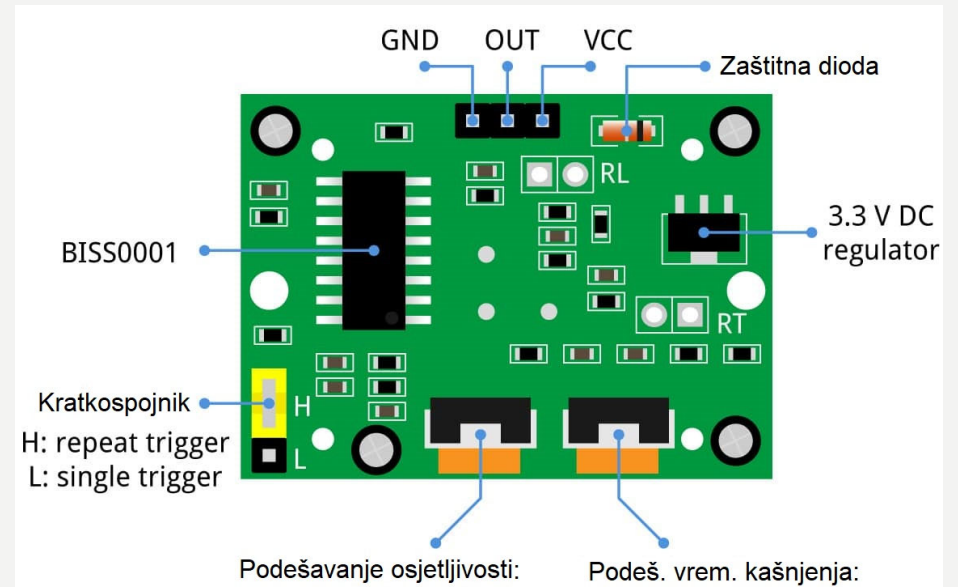
HC-SR501 PIR SENSOR POKRETA – PODEŠAVANJE SENZORA

Na poleđini ploče senzora nalaze se dva potenciometra i kratkospojnik, koji se mogu koristiti za podešavanje nekoliko parametara:

Osjetljivost - HC-SR501 ima maksimalni doomet do 7 metara. Doimet se može podesiti rotiranjem potenciometra CW ili CCW. CW rotiranjem potenciometra povećava se doimet. CCW rotiranjem smanjuje se doimet do minimalnih 3 metra.

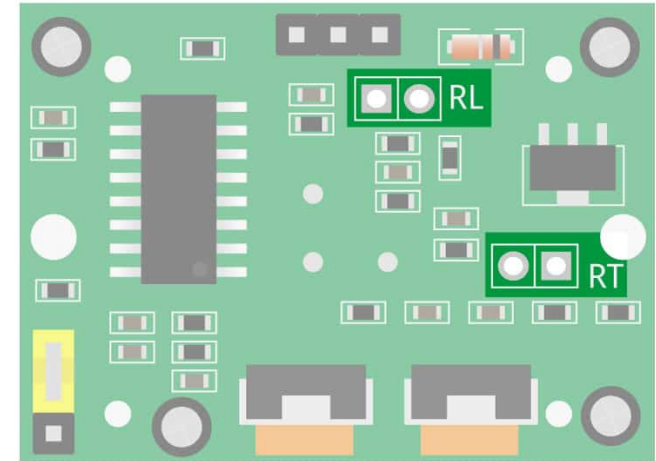
Vremensko kašnjenje (Tx) – Drugim potenciometrom može se podešavati vrijeme trajanja visokog naponskog nivoa na izlazu, nakon detekcije pokreta. Minimalno ovo kašnjenje iznosi 3 sekunde i maksimalno 300 sekundi (5 minuti). CW rotiranje povećava kašnjenje i CWW umanjuje.

Džamper za izbor trigerera – Žutim džamperom može se odabrati jedan od dva načina ponašanja izlaza senzora i to: L (single trigger) ili H (repeating trigger). Single trigger – Izlaz će postati HIGH kada se detektuje pokret. Ostatak će HIGH za vrijeme podešeno potenciometrom. Svaki pokret tokom ovog perioda neće se obrađivati i neće restartovati tajmer. Repeating trigger – svaki put kada se detektuje pokret, tajmer se restartuje.



LDR I TERMISTOR

HC-SR501 ima pad-ove za dvije dodatne komponente. Padovi su obično označeni: 'RL' i 'RT'.

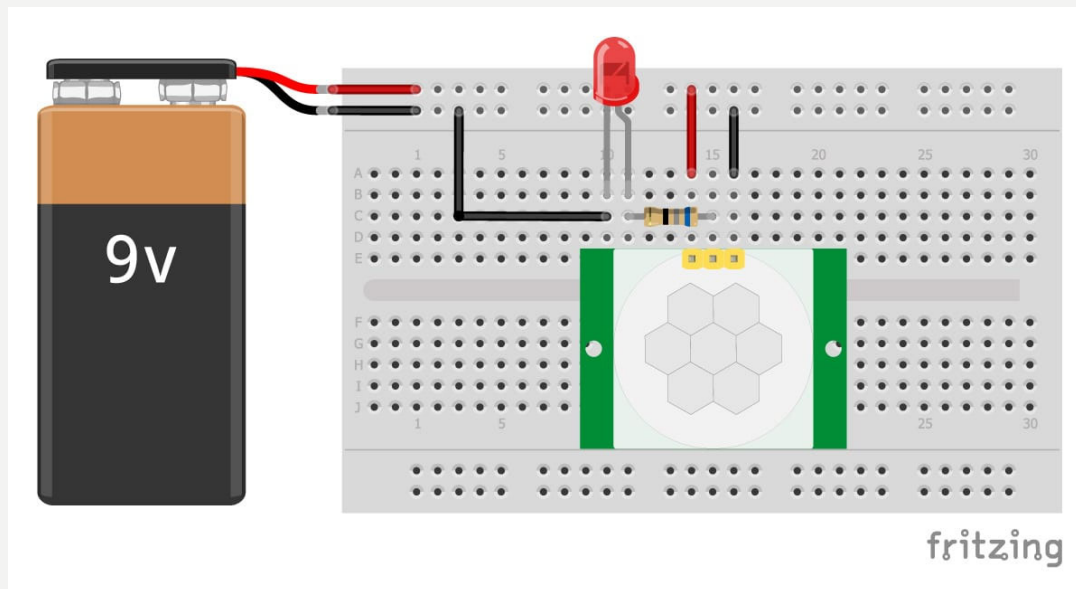


RL – Na ovom mjestu se može dodati light dependent resistor (LDR) ili fotootpornik koji ima nisku otpornost dok je ambijentno svjetlo jako. Time se ograničava da detector funkcionise samo kada je u prostoru detekcije dovoljno mračno.

RT – Na ovom mjestu se može postaviti thermistor. Njegovim dodavanjem osjetljivost senzora manje zavisi od temperature ambijenta.

UPOTREBA HC-SR501 SENZORA POKRETA KAO SAMOSTALNE JEDINICE

U mnogim primjenama, HC-SR501 se može upotrijebiti kao samostalna jedinica. Izlazni signal se može koristiti za pokretanje relea ili LED diode i slično.

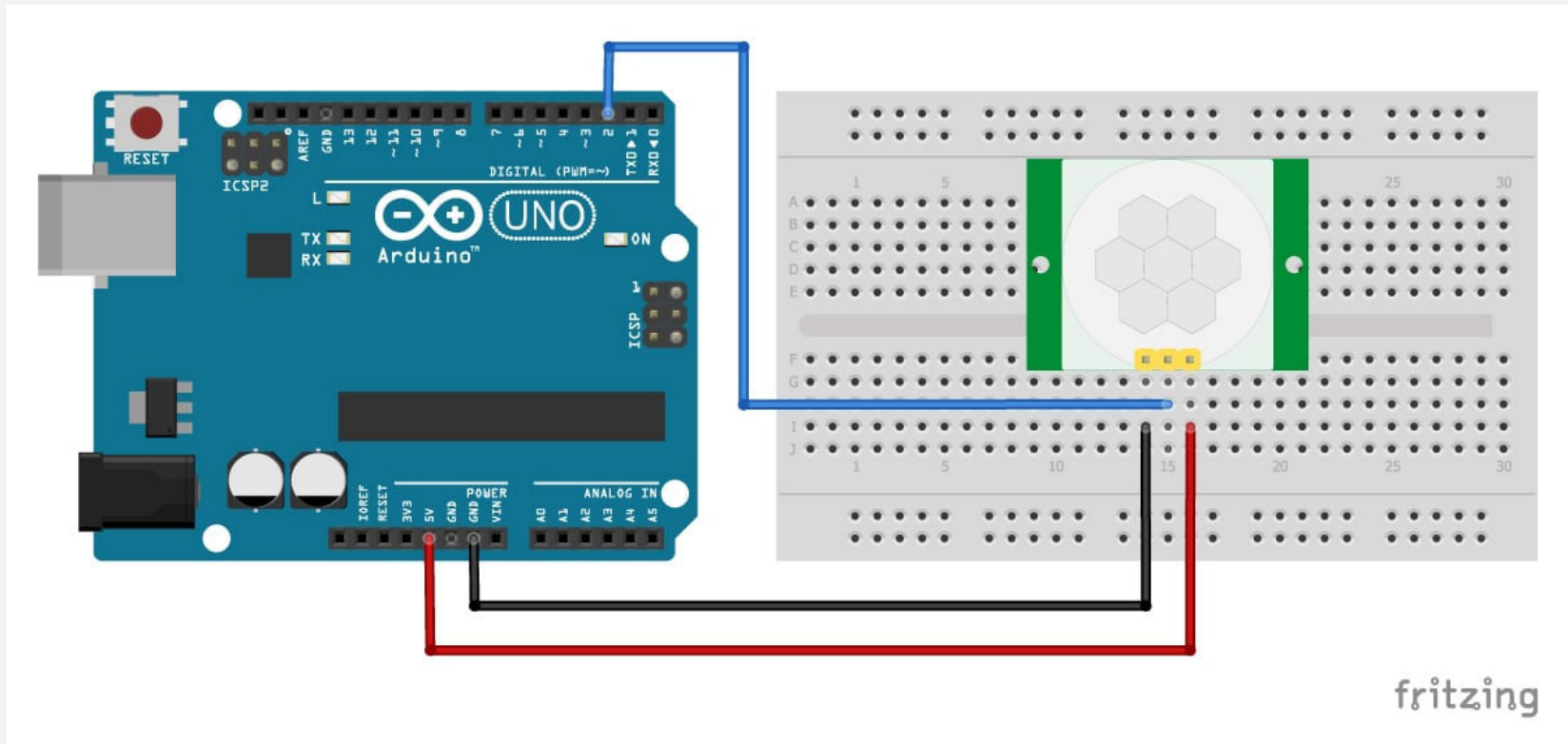


Nakon uključenja senzora, mora se sačekati 30 – 60 sekundi da bi se inicijalizovao. Tokom ovog perioda, LED može trepnuti nekoliko puta. Nakon toga možete mahnuti rukom ispred senzora i moći ćete vidjeti kako se LED uključuje.

Ovakvo povezivanje je zgodno i za provjeru funkcionalnosti senzora. Takođe ovom prilikom može se uraditi podešavanje osjetljivosti i vremenskog kašnjenja, kao i načina trigerovanja.

POVEZIVANJE SENZORA SA ARDUINO UNO

Povezivanje senzora sa Arduino UNO.



HC-SR501 PIR SENZOR POKRETA – PRIMJER 1

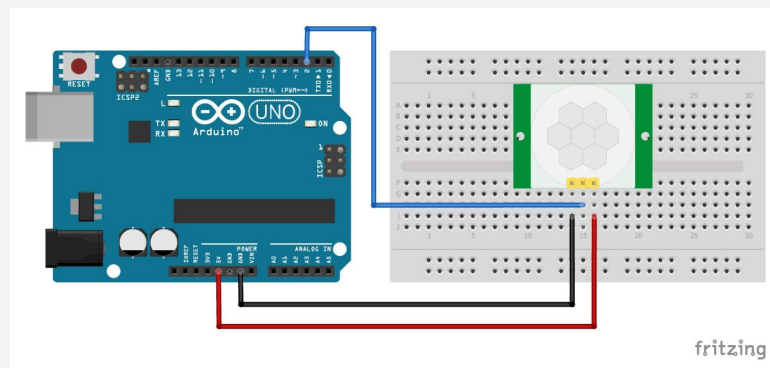
```
/* Primjer koda za HC-SR501 PIR sensor pokreta*/
```

```
// Definisana pinova  
#define pirPin 2  
#define ledPin 13
```

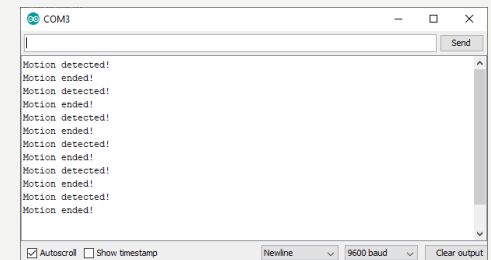
```
// Kreiranje promjenljivih  
int val = 0;  
bool motionState = false; // Startuje se bez detekcije pokreta.
```

```
void setup() {  
  // Konfigurisanje pinova:  
  pinMode(ledPin, OUTPUT);  
  pinMode(pirPin, INPUT);  
}
```

```
// Iniciranje serijske komunikacije  
Serial.begin(9600);  
}
```



```
void loop() {  
  // Očitavanje pirPin  
  val = digitalRead(pirPin);  
  
  // Ako je pokret detektovan (pirPin = HIGH), radi sljedeće:  
  if (val == HIGH) {  
    digitalWrite(ledPin, HIGH); // Uključi LED na ploči.  
  
    // Promijeni stanje promjenljive motionState  
    if (motionState == false) {  
      Serial.println("Pokret detektovan!");  
      motionState = true;  
    }  
  }  
  
  // Ako pokret nije detektovan (pirPin = LOW), radi sljedeće:  
  else {  
    digitalWrite(ledPin, LOW); // Isključi LED na ploči.  
  
    // Promijeni stanje promjenljive motionState  
  
    if (motionState == true) {  
      Serial.println("Pokret završen!");  
      motionState = false;  
    }  
  }  
}
```



ALARMNI SISTEM SA PIR SENZOROM POKRETA I BUZZER-OM – PRIMJER 2

```
// Definisiranje konekcionih pinova
#define buzzerPin 5
#define pirPin 2
#define ledPin 13

// Kreiranje promjenljivih
int val = 0;
bool motionState = false; // Startuje se bez detektovanog pokreta.

void setup() {
  // Konfigurisanje pinova
  pinMode(buzzerPin, OUTPUT);
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  pinMode(pirPin, INPUT);

  // Iniciranje serijske komunikacije
  Serial.begin(9600);
}

// Funkcija za generisanje tona
void alarm(long duration, int freq) {
  tone(buzzerPin, freq);
  delay(duration);
  noTone(buzzerPin);
}
```

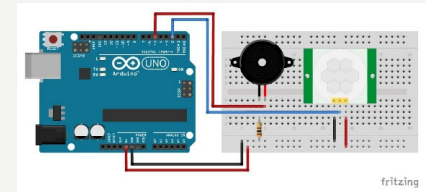
```
void loop() {
  // Očitavanje stanja pirPin-a
  val = digitalRead(pirPin);

  // Ako je pokret detektovan (pirPin = HIGH), radi sljedeće:
  if (val == HIGH) {
    digitalWrite(ledPin, HIGH); // Uključi LED na ploči.
    alarm(500, 1000); // Uključi alarm (duration, frequency).
    delay(150);

    // Promijeni stanje promjenljive motionState
    if (motionState == false) {
      Serial.println("Motion detected!");
      motionState = true;
    }
  }

  // If no motion is detected (pirPin = LOW), do the following:
  else {
    digitalWrite(ledPin, LOW); // Isključi LED na ploči.
    noTone(buzzerPin); // isključi alarm
    delay(150);

    // Promijeni stanje promjenljive motionState
    if (motionState == true) {
      Serial.println("Motion ended!");
      motionState = false;
    }
  }
}
```



PRIMJER ZA VJEŽBU

Alarmni uređaj.

Po detektovanju pokreta uključiti crvenu LED i oglasiti se zvučno.

Zvučna signalizacija treba da traje sve dok se detektuje pokret i zadato vrijeme po izostanku detekcije pokreta. Ovo vrijeme zadavati putem serijskog monitora (predefinisati 10sec). Ukoliko se tokom ovog vremena detektuje novi pokret nastaviti sa alarmiranjem.

Alarmirati detekciju pokreta samo ako je mračno, odnosno ako se pomoću fotootpornika detektuje nizak nivo svjetlosti.

Svaki put kada se uključi ili isključi alarm prema serijskom monitoru poslati poruku: Uključen alarm!, odnosno: Isključen alarm!.

(2 boda).

PRIMJER ZA VJEŽBU

Upotrijebiti sensor pokreta za automatsko aktiviranje stepenišne rasvjete.

Stepenišnu rasvjetu predstaviti sa četiri LED.

Po detektovanju pokreta uključiti svjetlo i ostaviti ga uključeno dok detekcija pokreta traje.

Ukoliko između dvije detekcije pokreta prodje više od zadatog broja sekundi isključiti svjetlo. Broj sekundi zadavati pomoću serijskog monitora (predefinisati 15sec).

Stepenišno svjetlo reaguje na detetekciju pokreta samo ako je mračno, odnosno ako se pomoću fotootpornika detektuje nizak nivo svjetlosti.

Svaki put kada se svjetlo uključi ili isključi prema serijskom monitoru poslati poruku uključeno, odnosno isključeno svjetlo.

(4-3-2 boda).

PRIMJER ZA VJEŽBU

Upotrijebiti sensor pokreta za automatsko aktiviranje stepenišne rasvjete u četvorospratnoj zdradi.

Stepenišnu rasvjetu predstaviti sa četiri LED. Jedna LED za svaki sprat.

Na svakom spratu postaviti po jedan detektor pokreta. Kada se na nekom detektuje pokret uključiti svjetlo na tom spratu.

Ukoliko između dvije detekcije pokreta prođe više od zadanog vremena isključiti svjetlo na datom spratu. Vrijeme zadavati putem serijskog monitora (predefinisati 10sec).

Stepenišno svjetlo reaguje na detekciju pokreta samo ako je mračno, odnosno ako se pomoću fotootpornika detektuje nizak nivo svjetlosti. (Pogodno za stepeništa koja osvjetljava dnevno svjetlo)

Svaki put kada se svjetlo uključi ili isključi na nekom spratu prema serijskom monitoru poslati poruku uključeno svjetlo na spratu [br], odnosno isključeno svjetlo na spratu [br].

(5-4-3 boda).